

ОГЛАВЛЕНИЕ

Предисловие.....	3
Введение	4
Глава 1. Кривые	7
1.1. Кривая	7
1.2. Аналитические кривые	11
1.3. Кривые, построенные по набору точек.....	12
1.4. Кривые Безье.....	19
1.5. Кривые Безье и конические сечения.....	23
1.6. Рациональные кривые Безье	29
1.7. Разделенные разности.....	32
1.8. <i>B</i> -сплайны	37
1.9. <i>B</i> -кривые.....	44
1.10. Алгоритм Де Бура	49
1.11. Вставка точки и узла <i>B</i> -кривой.....	51
1.12. Примеры <i>B</i> -кривых	53
1.13. <i>B</i> -кривые и кривые Безье.....	56
1.14. Частные случаи <i>B</i> -кривых.....	60
1.15. Кривые, построенные на базе кривых	67
1.16. Составная кривая.....	71
Глава 2. Поверхности	73
2.1. Поверхность.....	73
2.2. Аналитические поверхности	80
2.3. Поверхности движения.....	82
2.4. Поверхности, построенные на семействе кривых.....	86
2.5. Поверхности, построенные на сетке кривых.....	91
2.6. Поверхности Безье	98
2.7. <i>B</i> -поверхности	100
2.8. <i>T</i> -поверхности.....	105
2.9. Поверхности треугольной формы	108
2.10. Треугольные поверхности Безье	112
2.11. Однородные разделенные разности.....	116
2.12. Симплексные сплайны.....	123
2.13. <i>S</i> -поверхности.....	129
2.14. Поверхности, построенные на базе поверхностей.....	133
2.15. Поверхность с произвольной границей	136
Глава 3. Построения на кривых и поверхностях.....	139
3.1. Проекции точки на кривую	139
3.2. Проекции точки на поверхность	141

3.3. Точки пересечения кривых.....	143
3.4. Точки пересечения поверхности и кривой	146
3.5. Точки пересечения трех поверхностей	148
3.6. Кривые на поверхностях	149
3.7. Кривая пересечения поверхностей	154
3.8. Алгоритм построения кривых пересечения	158
3.9. Поверхности сопряжения.....	161
3.10. Поверхность фаски.....	169
3.11. Поиск начальных приближений	170
3.12. Точность геометрических построений	173
Глава 4. Геометрическая модель	176
4.1. Оболочка	176
4.2. Характеристики оболочки	178
4.3. Однородная оболочка	183
4.4. Тело в геометрическом моделировании.....	184
4.5. Описание геометрической формы	185
4.6. Элементарные тела.....	186
Глава 5. Построение геометрической модели.....	191
5.1. Методы геометрического моделирования.....	191
5.2. Тела движения	192
5.3. Тела, построенные по сечениям	196
5.4. Тело, построенное по поверхности	197
5.5. Булевые операции над телами	199
5.6. Алгоритм булевых операций	206
5.7. Разрезанное тело	210
5.8. Симметричное тело.....	211
5.9. Тело с достраиваемыми элементами	213
5.10. Эквидистантное тело.....	215
5.11. Тонкостенное тело	217
5.12. Скругление ребер тела.....	219
5.13. Алгоритм скругления ребер тела	223
5.14. Построение фаски ребер тела	224
5.15. Синхронное моделирование	225
5.16. Деформирование оболочек.....	227
Глава 6. Геометрические ограничения	230
6.1. Управление геометрической моделью	230
6.2. Наложение геометрических ограничений	233
6.3. Позиционирование набора тел	235
6.4. Решение уравнений геометрических ограничений	239
6.5. Метод дополнительных ограничений	240
6.6. Консервативный метод.....	241
6.7. Метод кластерной декомпозиции	243
Глава 7. Применение геометрической модели.....	246
7.1. Состав геометрической модели	246
7.2. Построение векторного изображения	248

7.3. Построение точечного изображения	252
7.4. Триангуляция.....	258
7.5. Триангуляция поверхности.....	264
Список литературы.....	267
Предметный указатель.....	268